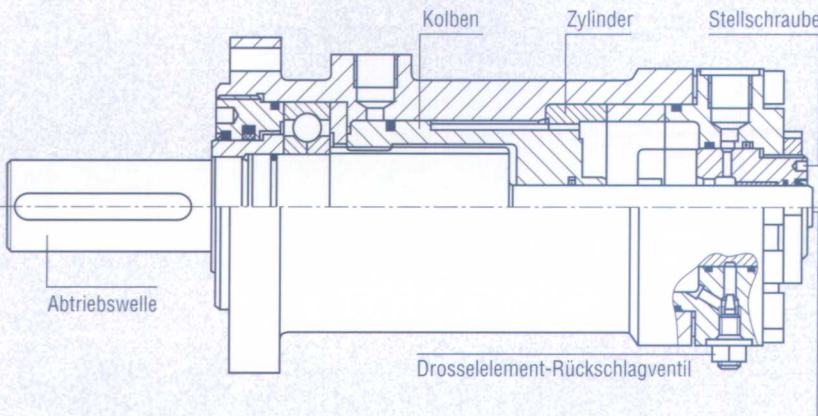
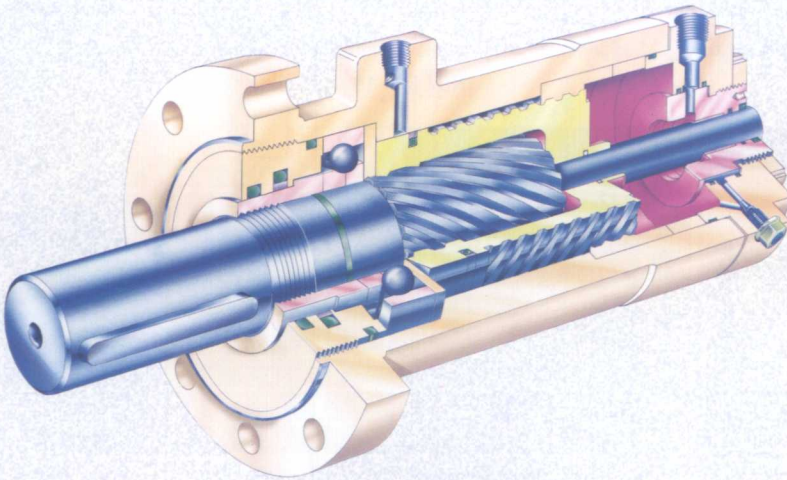


Steilgewinde-Schwenkmotor HDZ



Durchgeführte Steuerwelle mit Anschlußmöglichkeit für Nockenscheiben oder Meßeinrichtungen

Ausführung

Steilgewinde-Schwenkmotor HDZ

Betriebsdruck: maximal 210 bar

Baugrößen: 50 - 200
(entspricht dem Kolbendurchmesser)

Drehmoment: bei 210 bar von 390 - 20.200 Nm

Drehwinkelbereiche:
0 - 90°
0 - 180°
0 - 360°

Drehwinkel-Feineinstellung: +/- 5°

Serienausführung: beidseitige Endlagendämpfung, Steuerwelle, Abtriebswelle mit beidseitiger Passfeder.

Serie HDZ

Die Steilgewinde-Schwenkmotore der Baureihe HDZ sind für Betriebsdrücke bis 210 bar ausgelegt. Sie zeichnen sich durch ihre kompakte zylindrische Bauform aus und sind in allen industriellen Bereichen einsetzbar, wo auf engstem Einbauraum Schwenkbewegungen mit hohem Drehmoment ausgeführt werden müssen.

Aufbau

Abtriebswelle, Kolben und Zylinder sind die wesentlichen Teile der Steilgewinde-Schwenkmotore. Die Triebwerksteile haben innen oder außen ein mehrgängiges, gegenläufiges Steilgewinde. Die gleitenden Teile sind aus hochfestem, gehärtetem Material.

Rotationssymmetrische Dichtungen garantieren einen leckagefreien Betrieb und ermöglichen durch Sperrventile das Halten unter Last in jeder beliebigen Position.

Wirkungsweise

Durch die gegenläufig angebrachten Gewinde zwischen Zylinder, Kolben und Abtriebswelle wird die axiale Bewegung des Kolbens in eine summierte Drehbewegung an der Abtriebswelle umgewandelt.

Auf die Abtriebswelle gesehen ist die Drehrichtung links, wenn der vordere Anschluß mit Druckflüssigkeit beaufschlagt wird.

(Fortsetzung nächste Seite)



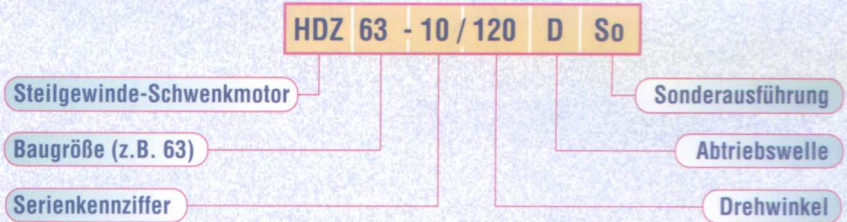
Zum Ausgleich von Fertigungs- und Einbautoleranzen kann mit der Stell- schraube im Zylinderboden eine Fein- stellung des gewünschten Nenndreh- winkels vorgenommen werden.

Endlagendämpfung

Die Steilgewinde-Schwenkmotore sind mit einer Endlagendämpfung ausge- rüstet. Die Dämpfungswirkung kann über ein Drossel-Rückschlagventil feinfühlig und optimal den Erforder- nissen angepaßt werden.

Das einströmende Druckmedium öffnet das Rückschlagventil und wirkt sofort unvermindert auf die Kolbenfläche.

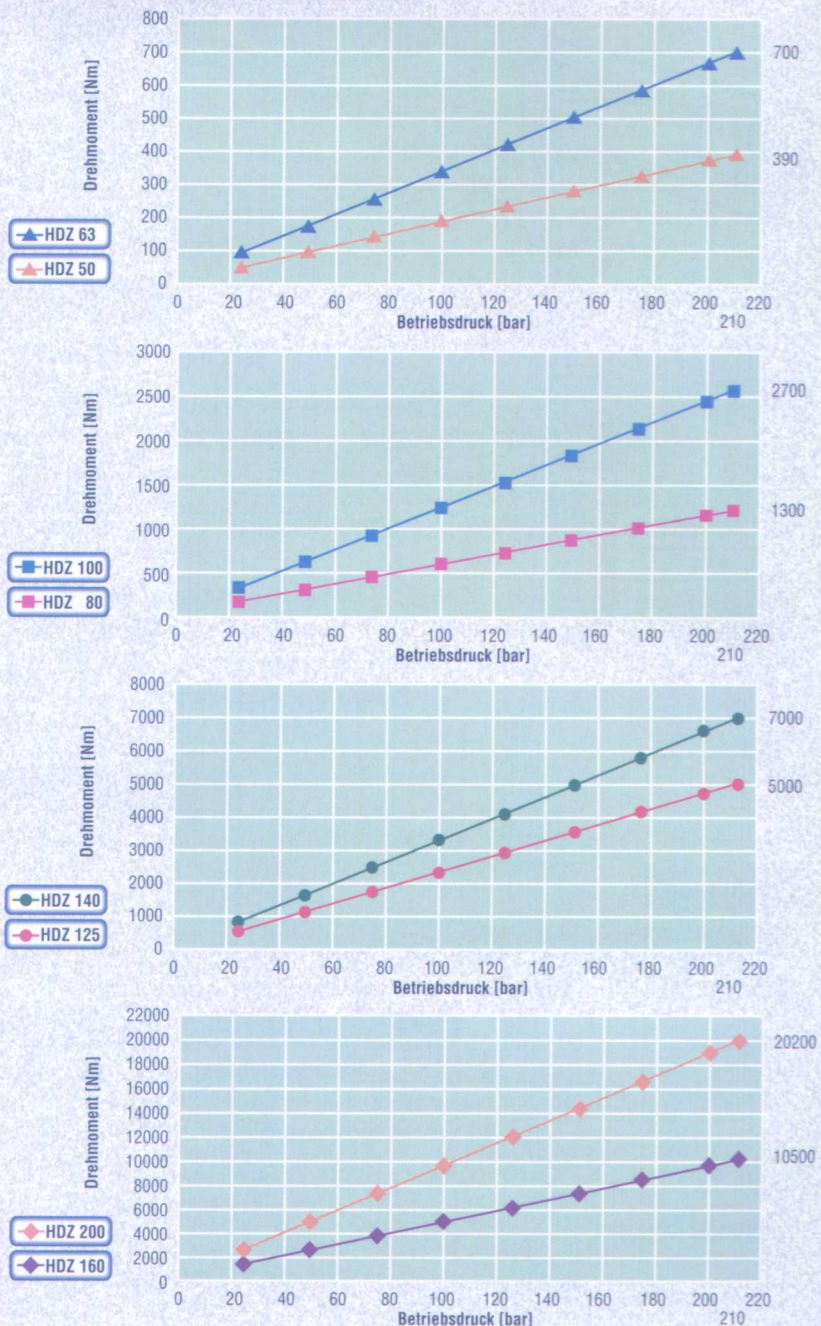
Typenschlüssel



Bestellbeispiel: Steilgewinde-Schwenkmotor Baugröße 63, Drehwinkel 120°, Standard

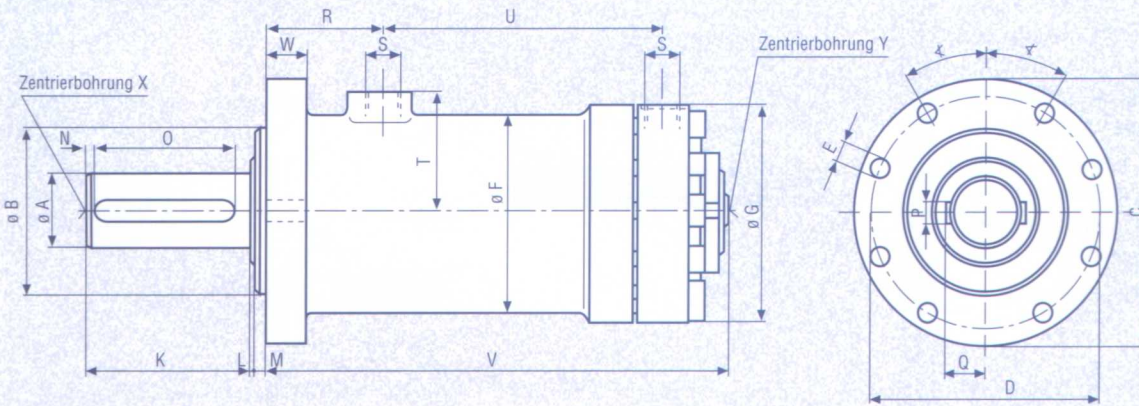
HDZ 63 - 10 / 120 D

Drehmoment = f (Betriebsdruck)





Geräteabmessungen



Typ		HDZ 50	HDZ 63	HDZ 80	HDZ 100	HDZ 125	HDZ 140	HDZ 160	HDZ 200
ø A	k6	28	35	45					
	m6				55	70	80	95	115
ø Bf7		68	80	100	125	155	165	200	245
ø C		112	128	155	182	224	245	285	330
ø D		97	112	135	160	196	215	250	295
ø E		9	9	11	13	17	17	22	22
Anzahl E		4	6	6	6	6	8	8	12
α		45°	30°	30°	30°	30°	22,5°	22,5°	20°
ø F		81	96	114	138	168	186	216	260
ø G		87	105	125	147	178	194	235	285
K		60	80	110	110	140	140	170	210
L		2	2	2	2	2	2	3	3
M		5	5	5	5	8	8	10	12
N		1,5	3	3	3	5	5	5	5
O		56	70	100	100	125	125	160	200
P DIN 6885		8	10	12	16	20	22	25	32
Q DIN 6885		15,9	19,8	24,6	31,5	39,5	45	52,5	64,5
R		44	56	62,5	72	84	89	102	117
S		G 1/4	G 3/8	G 1/2	G 1/2	G 3/4	G 3/4	G 3/4	G 1
T		49	56	70	83	100	119	129	153
U	90°	86,5	93	124,5	136	175,5	178	212	252
	180°	123	137	180	206	260	274	325	392
	360°	196	226	291	346	429	466	552	673
V	90°	164,5	181	231	250	310,5	319	376	450
	180°	201	225	286	320	395	415	489	590
	360°	274	314	397	460	564	607	716	870
W		15	20	25	30	32	35	38	43
X DIN 332		DM 8	DM 8	DM 12	DM 16	DM 20	DM 20	DM 24	DM 24
Y DIN 332		DM 5	DM 5	DM 8	DM 8	DM 12	DM 12	DM 16	DM 16

Technische Daten

Typ		HDZ 50	HDZ 63	HDZ 80	HDZ 100	HDZ 125	HDZ 140	HDZ 160	HDZ 200
Hubvolumen (dm³)	90°	0,043	0,074	0,139	0,274	0,518	0,737	1,139	2,203
	180°	0,086	0,148	0,278	0,548	1,036	1,474	2,278	4,406
	360°	0,172	0,296	0,556	1,096	2,072	2,948	4,556	8,812
Gewicht (kg)	90°	6,5	10,4	17,0	25,0	47,5	60,0	115,0	198,0
	180°	7,4	11,8	20,5	31,5	57,0	73,0	141,0	245,0
	360°	9,0	14,6	26,0	40,0	76,0	99,0	192,0	340,0
max. Querkraft (N)		2200	2800	4500	5000	13500	16000	21000	38000